



GM24A

SERVOMOTEURS POUR CLAPETS D'AIR, TYPE GM24A

- Couple de rotation : 40Nm (± 8m²)
- Tension d'alimentation : AC/DC 24 Volt, 50/60 Hz
- Télécommande : tout ou rien ¹⁾
- Protection contre surcharges
- Avec bloc d'entraînement universel
- Sens de rotation réglable G/D
- Raccordement électrique avec câble (1m)
- Degré de protection IP54
- Avec commande manuelle
- Angle de rotation réglable

AC/DC 24V



40 Nm

SPECIFICATIONS TECHNIQUES

TYPE

GM24A

Tension d'alimentation	AC 24 Volt, 50/60 Hz DC 24 Volt
Plage de fonctionnement	AC/DC 19,2 .. 28,8 Volt
Consommation en marche	4W @ couple nominal
à l'arrêt	2W
dimensionnement	6VA
Raccordement	câble 1m, 3 x 0,75mm ²
Couple de rotation (nominal)	min. 40Nm @ tension nominale
Sens de rotation	aux choix par commutateur 0  1 
Actionnement manuel	débrayage mécanique par bouton poussoir
Angle de rotation	max. 95°< réglable des deux côtes par butées réglables mécaniques
Temps de marche	150s
Niveau de sonore	max. 45dB (A)
Indication de position	mécanique enfichable
Classe de protection	III basse tension de sécurité
Indice de protection	IP54 dans toutes les positions de montage
Compatibilité CEM	CE selon 89/336/EEG
Tension d'impulse	0,8 kV (selon EN 60730-1)
Fonctionnement	type 1 (selon EN 60730-1)
Classe de pollution	3 (selon EN 60730-1)
Température ambiante	-30°C .. +50°C
Température de stockage	-40°C .. +80°C
Humidité ambiante	95% HR, sans condensation (EN 60730-1)
Entretien	sans entretien
Poids	ca. 1700 g

¹⁾ Attention ! Servomoteur type GM24A ne peut pas être utilisé pour une commande 3-points !

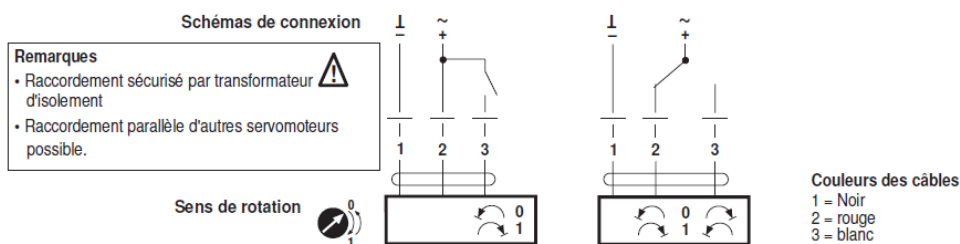
CARACTERISTIQUES

Montage en directe	Montage en directe sur l'axe du clapet avec noix d'entraînement universelle. Avec blocage anti-rotation avec la barrette d'arrêt jointe.
Actionnement manuel	Actionnement manuel possible avec bouton poussoir (débrayage du réducteur tant que le bouton est poussé).
Angle de rotation réglable	Angle de rotation réglable des deux côtés avec butées mécaniques.
Sécurité de fonctionnement élevée	Le servomoteur est protégé contre les surcharges et ne requiert pas des contacts de fin de course. Le servomoteur s'arrête automatiquement en butée.

ACCESSOIRES

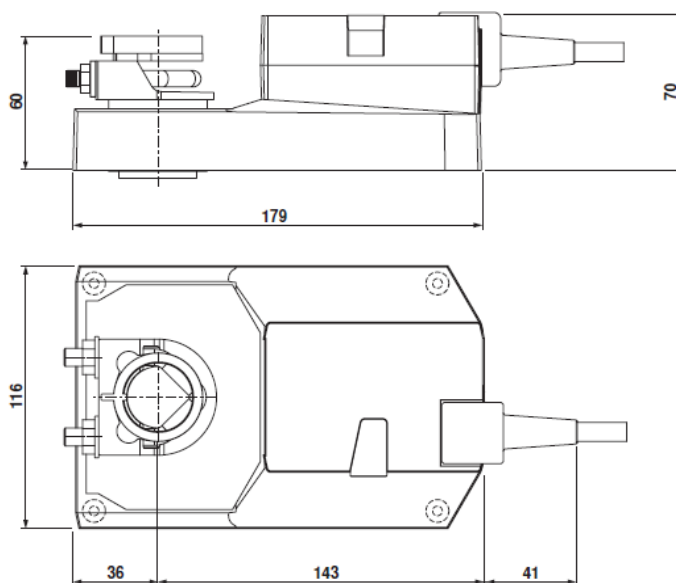
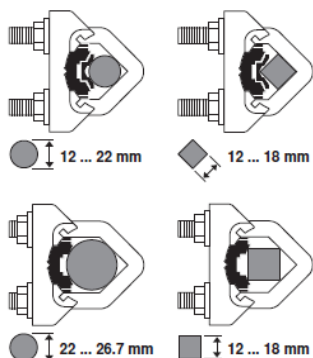
Electriques	Contacts auxiliaires, type S1A et S2A Potentiomètre d'asservissement, type P..A..
Mécaniques	Accessoires mécaniques divers comme noix d'entraînement, rallonge d'axe etc.

RACCORDEMENT ELECTRIQUE

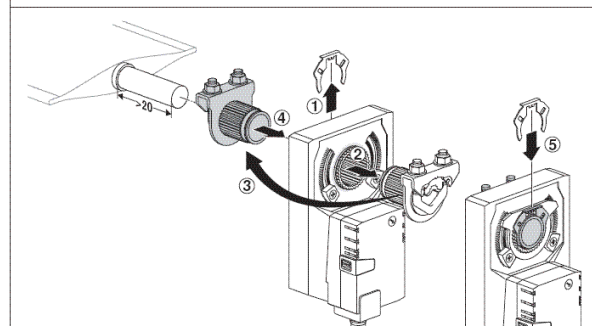
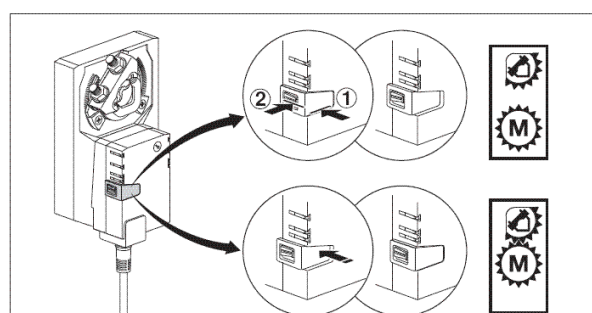
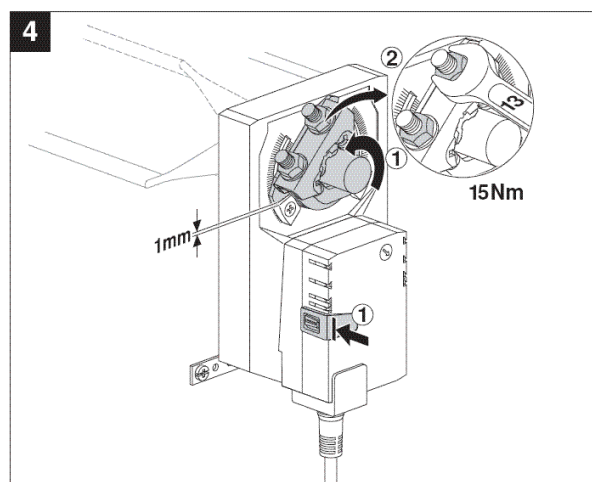
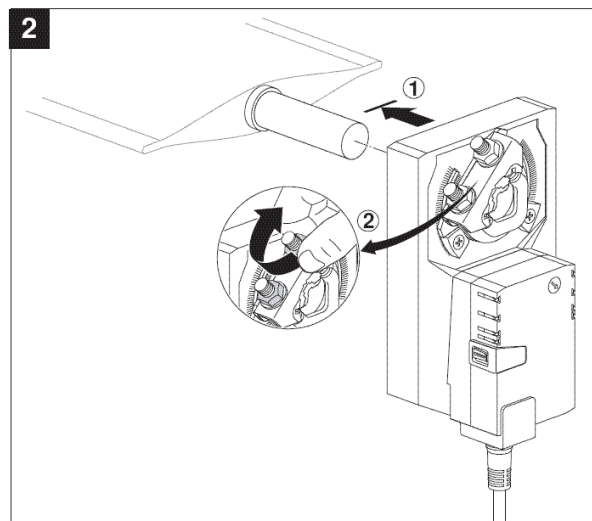
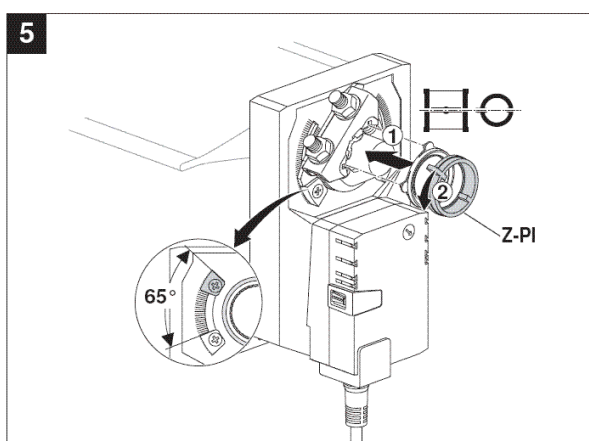
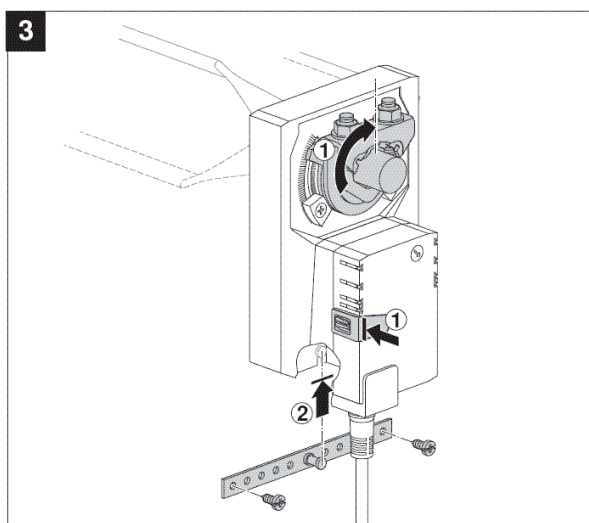
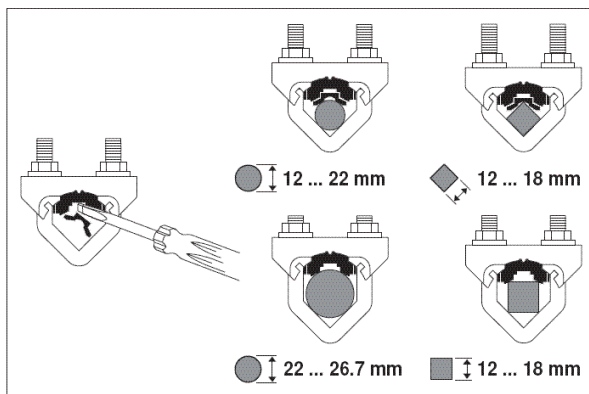
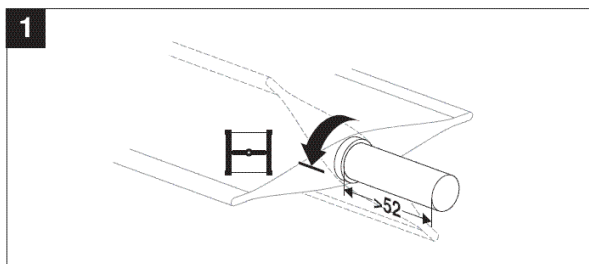


DIMENSIONS

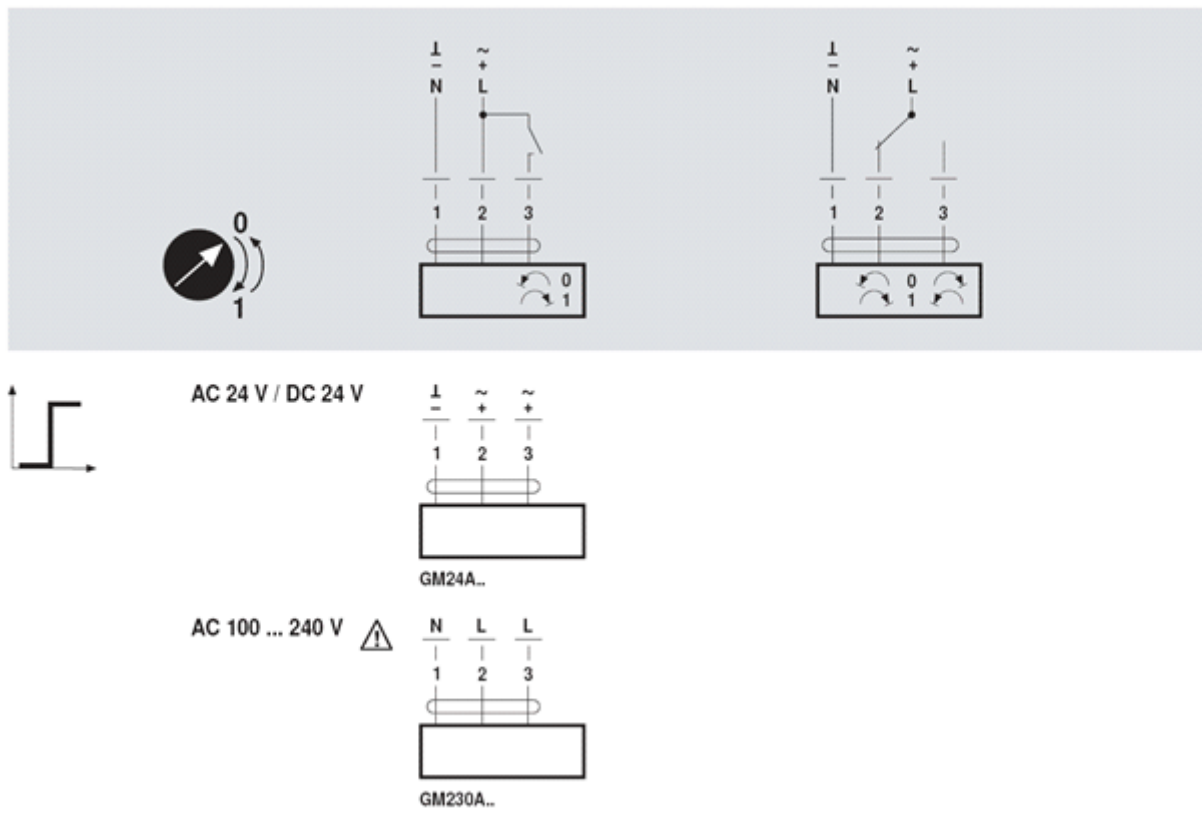
Axe de clapet		● I	■ I	◆ I
	>2	12 ...	>12	<2
	>0	12 ...	>12	<2



MONTAGE



MONTAGE



CONSIGNES DE SECURITE



- Le servomoteur ne doit pas être utilisé pour les applications n'appartenant pas au domaine spécifié, notamment pas dans les avions ni dans tout autre moyen de transport aérien.
- Le montage doit être effectué par des personnes ayant été formées à cet effet. Les règlements définis par la loi et les autorités doivent être respectés lors du montage.
- L'appareil ne doit être ouvert que dans les ateliers du fabricant. Il ne contient aucune pièce pouvant être remplacée ou réparée par l'utilisateur.
- Le câble ne doit pas être retiré de l'appareil.
- Pour déterminer le couple de rotation requis, il faut tenir compte des indications du fabricant de clapets (section, type, lieu de montage des clapets, etc.), ainsi qu'aux conditions aérodynamiques.
- L'appareil contient des composants électriques et électroniques et ne doit pas être mis aux ordures ménagères. La législation en vigueur dans le pays concernée doit être respectée.